



Метод определения векторов ветра в атмосфере Арктического региона по данным перспективного космического аппарата серии «Арктика-М» на высокоэллиптической орбите

Соловьев В.И., Соловьева И.С., Фролова Е.А., Салагина А.А.

В настоящее время в отечественной и зарубежной практике широко используется метод определения параметров векторов ветра (скорость, направление и высота) по данным радиометров метеорологических космических аппаратов (КА), функционирующих на геостационарной орбите. В основе метода лежит выявление и отслеживание движения облаков-трассеров на фоне неподвижной земной поверхности по серии трех последовательных по времени спутниковых изображений с неизменным центром проецирования. Данный эффект обусловлен тем, что «точка стояния» КА на геостационарной орбите фиксирована.

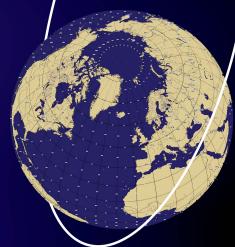
В связи с предстоящим выведением на высокоэллиптическую орбиту перспективного метеорологического КА серии «Арктика-М», специалистами ФГБУ «НИЦ «Планета» были разработан метод определения векторов ветра, учитывающий получение разномасштабных спутниковых изображений со смещающимся центром проецирования за счет движения КА по высокоэллиптической орбите.

Схематическое представление метода в общем виде



Параметры орбиты КА «Арктика-М»

высота в апогее ~ 40 000 км
высота в перигее ~ 1000 км
экцентризитет - 0,704
наклонение ~ 63 градуса
период обращения КА ~ 12 часов



Для выявления и отслеживания движения облаков-трассеров ветра будут использоваться три последовательных по времени изображения, полученные в диапазоне спектра 10,2-11,2 мкм (ИК-канал).

В отличии от КА на геостационарной орбите положение на высокоэллиптической орбите меняется относительно земной поверхности, поэтому для определения векторов ветра спутниковые изображения, получаемые с КА на высокоэллиптической орбите, необходимо привести к единому центру проецирования и масштабу. Для этого 1-е и 3-е изображения преобразуются к такому виду, как если бы они были получены при положении космического аппарата, соответствующего 2-ому центральному изображению.

Для преобразования изображений необходимо решить прямую и обратную геодезические задачи для каждого элемента первого и третьего изображения, используя общие теоретические положения координатной привязки спутниковых изображений.

При решении прямой геодезической задачи для каждого элемента изображения вычисляются географические координаты (B, L) соответствующих точек на Земле. Математически это сводится к определению координат пересечения с земной поверхностью луча визирования, соответствующего каждой точке изображения.

При решении обратной геодезической задачи для каждой точки земной поверхности с известными географическими координатами (B, L) определяется ее положение (номер строки и номер элемента) на изображении.

После приведения первого и третьего изображений к центру проецирования второго изображения выполняется задача поиска облаков-трассеров ветра.

Центральное изображение делится на фрагменты 12*12 элементов. Затем для выявления облаков-трассеров на 1-ом и 3-ом изображениях выделяются фрагменты размером 64*64 элемента с тем же центром, что и на центральном изображении. Последовательным перемещением исходного фрагмента 12*12 элементов со второго изображения по фрагменту 64*64 элемента на 1-ом и 3-ом изображениях отыскивается положение с наименьшим рассогласованием яркостей изображения (метод наименьшего рассогласования).

Выявленное смещение исходного фрагмента относительно центров фрагментов 64*64 элемента на 1-ом и 3-ем изображениях по признаку наименьшего рассогласования яркостей элементов, указывает на смещение облачности под действием ветра.

После того, как выявлены все возможные облака - трассеры ветра и определены их координаты на первом, втором и третьем изображениях, вычисляются направление, скорость их перемещения и высота (определяется с использованием вертикального профиля атмосферы по температуре облачности), идентифицируемые с направлением, скоростью и высотой векторов ветра.

Зная координаты облака-трассера на первом, втором и третьем изображениях, вычисляются широта, долгота в три момента времени. По координатам первого-второго и второго-третьего трассеров вычисляется расстояние, пройденное облаком-трассером, а затем делением на время определяется скорость перемещения, идентифицируемая со скоростью ветра. Направление ветра определяется как азимут линии, соединяющей точки конца и начала вектора ветра. Высота вектора ветра идентифицируется с высотой облака-трассера. Параметры, характеризующие скорость, направление и высоту векторов ветра, найденные по первому-второму и второму-третьему изображениям, должны согласовываться между собой с заданной погрешностью. В случае несогласования данные исключаются.

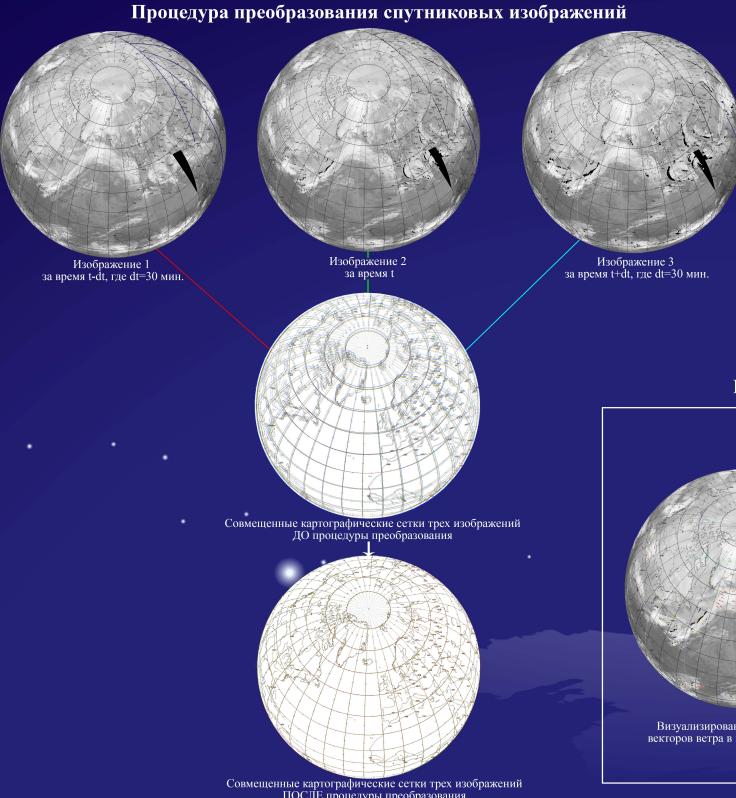
Оценка точности будет выполняться путем сравнения полученных результатов с данными радиозондирования.

Заключение:

На основе изложенного метода разработано программное обеспечение обработки данных с перспективного КА «Арктика-М» на языке программирования Fortran. Программное обеспечение было отложено на изображениях, смоделированных по данным МСУ-МР КА «Метеор-М» №2.

Практическая значимость выполненной работы:

- Данные о характеристиках ветра могут быть использованы в численной модели прогноза погоды, для повышения ее точности.
- Данные о характеристиках ветра в районе высоких северных широт будут востребованы в связи с расширяющимся использованием арктических и приарктических районов.
- Разработанное программное обеспечение войдет в создаваемый «Комплекс программно-технических средств регистрации, обработки, архивирования и распространения информации с КА «Арктика-М».



Выходные данные СПО, разработанного на основе изложенного метода

